

ელექტრული ველის ენერგია ელექტრულ

სტატიკური მუხტის გალატელების შესრულებულ მუშაზე:

$$A = q (\Phi_1 - \Phi_2) \quad \Phi - \text{ელ. ველის პოტენციალი}$$

ელექტრული მუხტების განაწილების შეცვლის შესრულებულ მუშაზე:

$$\delta A = \int \delta \rho(\vec{r}) \Phi(\vec{r}) d^3r$$

$\delta \rho(\vec{r})$ - მუხტის განაწილების სიმკვრივის ცვლილება.

გულის ანონი ელექტრული ვარდობისა: $\nabla \vec{D} = \rho$

$$\nabla(\delta \vec{D}) = \delta \rho$$

∴
$$\delta A = \int \nabla(\delta \vec{D}) \Phi d^3r$$

ინტეგრირება:

$$\delta A = \left[\delta \vec{D} \cdot \Phi \right]_{\text{საზღვრებზე}}^{\vec{0}} - \int \delta \vec{D} \cdot \nabla \Phi \cdot d^3r$$

ელექტრისტატიკის ვალსაყვან: $\vec{E} = -\nabla \Phi$

ლოკალიზებული ველი: $\delta \rho = 0$ - საზღვრებზე; ∴ $\delta D_{\text{ს.ზ.}} = 0$

∴
$$\delta A = \int \delta \vec{D} \cdot \vec{E} \cdot d^3r$$

რეალური სივრცეში სხვა ძალები და მოქმედებს:

$$\delta A = \delta W \quad - \text{ელექტრომაგნიტური ველის ენერგიის ცვლილება}$$

მნიშვნელოვან დამოკიდებულებას აქვს: $\vec{D} \sim \vec{E}$ და $\vec{D} \sim \vec{E}$

$$\vec{D} = \epsilon \vec{E}$$

$$\delta \vec{D} \cdot \vec{E} = \epsilon \delta \vec{E} \cdot \vec{E} = \frac{\epsilon}{2} \delta (\vec{E} \cdot \vec{E}) = \frac{1}{2} \delta (\vec{D} \cdot \vec{E})$$

ელექტრომაგნიტური ველის ენერგიის ცვლილება დამოკიდებულია:

$$\delta W = \frac{1}{2} \int \delta (\vec{D} \cdot \vec{E}) d^3r$$

და სხულ ენერგიას:

$$W = \frac{1}{2} \int \vec{D} \cdot \vec{E} \cdot d^3r$$

ენერგიის სიმკვრივე:

$$w = \frac{1}{2} \vec{D} \cdot \vec{E}$$

ან

$$w = \frac{\epsilon}{2} E^2 \quad \left(\text{ვაკუუმში: } w = \frac{\epsilon_0}{2} E_0^2 \right)$$

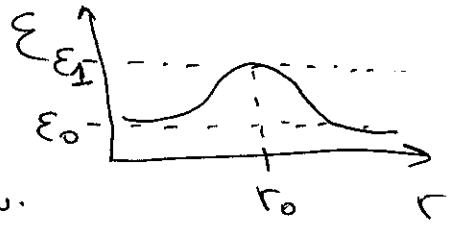
ელექტრომაგნიტური ველის სხულ ენერგია ნიშნავს შვედიტის ძალის
ან ნაწილად: ელექტრომაგნიტური ველის ენერგია და ელექტრომაგნიტური
პოტენციალის ენერგია. ჯერ-ჯერობა დავივიწყებთ მხოლოდ

ველის ენერგია.

დიაელექტრიკის სილახიზაციის ენერგია

ვაჩუა ვარგოში შეიძლება დიაელექტიკულ პოლარიზაცია მოხდეს

დიაელექტრიკის სილახიზაციის ენერგია: ენერგიის ცვლადება ϵ -ის ცვლადების.



სილახიზაციის ენერგია:

$$W_0 = \frac{1}{2} \int \vec{E}_0 \cdot \vec{D}_0 d^3 \vec{r}$$

საბოლოო ენერგია:

$$W = \frac{1}{2} \int \vec{E} \cdot \vec{D} d^3 \vec{r}$$

განსვლადის დატვირთვა:

$$\vec{D}(\vec{r}) = \epsilon(\vec{r}) \vec{E}(\vec{r})$$

ენერგიის ცვლადება:

$$\Delta W = \frac{1}{2} \int (\vec{E} \cdot \vec{D} - \vec{E}_0 \cdot \vec{D}_0) d^3 \vec{r} =$$

$$= \frac{1}{2} \int (\vec{E} + \vec{E}_0) (\vec{D} - \vec{D}_0) d^3 \vec{r} + \frac{1}{2} \int (\vec{E} \vec{D}_0 - \vec{E}_0 \vec{D}) d^3 \vec{r}$$

" $\vec{E} + \vec{E}_0$ "
" $\vec{D} - \vec{D}_0$ "
 $\vec{D}_1$

$$\Delta W = \frac{1}{2} \int (\vec{E} \vec{D}_0 - \vec{E}_0 \vec{D}) d^3 \vec{r} + \vec{D}_1$$

$$U_1 = \frac{1}{2} \int (\vec{E} + \vec{E}_0)(\vec{D} - \vec{D}_0) d^3 \vec{r}$$

სტატიკური აგრონომია $\nabla \times \vec{E} = 0, \nabla \times \vec{E}_0 = 0, \dots \nabla \times (\vec{E} + \vec{E}_0) = 0$

$$\vec{E} = -\nabla \Phi, \quad \vec{E}_0 = -\nabla \Phi_0$$

$$(\vec{E} + \vec{E}_0) \equiv -\nabla \Phi_2 \quad (\Phi_2 = \Phi + \Phi_0)$$

∴ $U_1 = -\frac{1}{2} \int \nabla \Phi_2 (\vec{D} - \vec{D}_0) d^3 \vec{r}$

ინტეგრირების ინტეგრანტი:

$$U_1 = -\frac{1}{2} \left[\Phi_2 (\vec{D} - \vec{D}_0) \right]_{\text{ს.ზ.ზ.ზ.}}^{\rightarrow 0} + \frac{1}{2} \int \nabla (\vec{D} - \vec{D}_0) \Phi_2 d^3 \vec{r}$$

ს.ზ.ზ.ზ. $\vec{D} = \vec{D}_0,$

$\nabla \vec{D} = \rho, \quad \nabla \vec{D}_0 = \rho, \quad \rho - \text{კუთხე (არისუფალი)}$
მუხის სიმკვრივე

$$\nabla (\vec{D} - \vec{D}_0) = 0$$

∴ $U_1 = 0$

ანუ ელექტრული ველის ენერგიის ცვლილებაც არაა:

$$\Delta W = \frac{1}{2} \int (\vec{E} \vec{D}_0 - \vec{E}_0 \vec{D}) d^3 \vec{r}$$

$$\vec{D} = \epsilon_1 \vec{E}$$

$$\vec{D}_0 = \epsilon_0 \vec{E}_0$$

$$\Delta W = -\frac{1}{2} \int (\epsilon_1(\vec{r}) - \epsilon_0) \vec{E} \cdot \vec{E}_0 d^3 \vec{r}$$

ճիշդ ռեֆրակտիվ լայնություն:

$$\vec{P} = \underline{\epsilon_0 \chi} \vec{E}, \quad \vec{D} = \epsilon \vec{E},$$

$$\epsilon = \epsilon_0(1 + \chi) \quad \text{այն} \quad \underline{\epsilon_0 \chi} = \epsilon - \epsilon_0$$

$$\vec{P} = (\epsilon - \epsilon_0) \vec{E}$$

այն: $\Delta W = -\frac{1}{2} \int \vec{P} \cdot \vec{E}_0 d^3 \vec{r}$

լայնություն համարների ճիշդ կապ:

$$w_p = -\frac{1}{2} \vec{P} \cdot \vec{E}_0$$

ელექტრული მოქმედება

არაერთგვაროვან სტრუქტურა ელექტრულ ველში.

$$\vec{E} = \text{const}, \quad \Phi = \text{const.} \quad (\text{მკ. მოცემულმა მატერიალმა სპერს ნების})$$

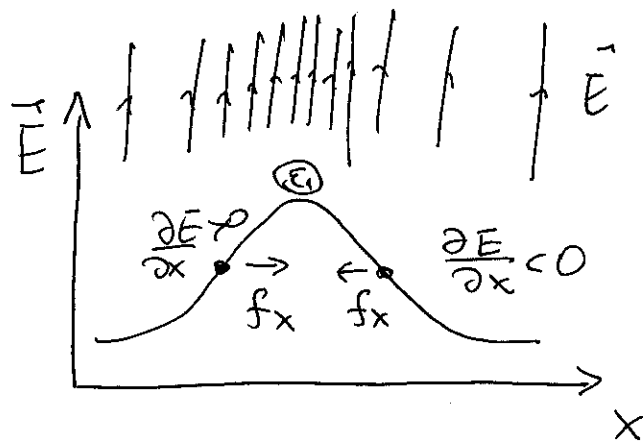
ϵ_1 ელ. უდნეულობის სხეულზე მოქმედ. ძალა X მიმართულებით.

$$F_x = - \left(\frac{\partial W}{\partial X} \right)_Q \rightarrow \text{მოცემულ მუხტების ზედაპირი განივად მოკვეთის}$$

მკ. ძალის სიმკვეთრე $f_x = - \left(\frac{\partial w}{\partial x} \right)_Q$

$$w = - \frac{1}{2} \vec{E} \cdot \vec{E}_0 = - \frac{1}{2} (\epsilon_1 - \epsilon_0) \vec{E} \cdot \vec{E}_0$$

მკ $f_x \sim \frac{\partial E}{\partial x}$



ელექტრული მოძრაობა მაღალი ელექტრული- ველის ძეგში ($\epsilon_1 > \epsilon_0$)

თუ $\epsilon_1 < \epsilon_0$ (მკ. ელექტრული) მოძრაობა ნივთიან. (გამოიყენება ძლიერი ელ. ველში).

კვაზიდრეკადი დიპოლები

ელექტრუების არი კლასი:

1) ნივთიერების მოლეკულაში დიპოლი და უპოლოზი მუხტის სიმეტრიის განწილების ცენტრები ერთმანეთს ემხვევიან. არე გარეშე ელ. ვალს გარეშე მოლეკულას არ გააჩნია დიპოლური მომენტი:

$$\vec{P}_i = 0$$

მგ. $N_2, O_2, CO_2, \dots$

2) მოლეკულაში დიპოლი და უპოლოზი მუხტები განწილებულა ასიმეტრიულად. არე მოლეკულას გააჩნია დიპოლური მომენტი მუხტ ვალს გარეშე:

$$\vec{P}_i \neq 0$$

მგ. $H_2O, NH_3, \dots$

1) შემხვევში ელექტრუის მუხტისკარული ნივთიერება გამოხვევს ელექტრუ ვალში მოლეკულაში დიპოლური ($\vec{P}_i \neq 0$).

2) შემხვევში ელექტრუის მუხტ. ნივთიერება გამოხვევს მოლეკულაში ასიმეტრიული დიპოლური მომენტების ვალს განწილვას ხივსტრუი.

განვიხილოთ პრუვალ შემხვევა, როლსაც ელ. ვალ

არეკს მოლეკულას კვაზიდრეკად დიპოლურად.

სვაზი, დროულ მოლაველს ნიშნობა ვიწვევს დაჭიმულ ვაღში:

$$\vec{P}_i = \beta \vec{E}$$

β - მოლაველს ნიშნობის სხივები.

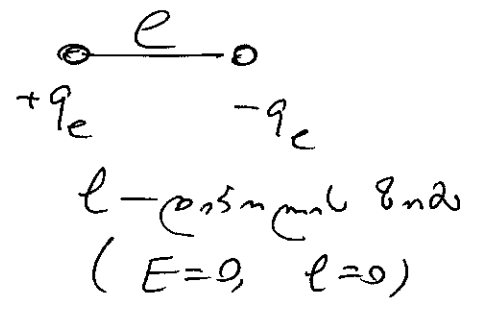
მეხსიანული ნიშნობის ვიწვევს:

$$\vec{P} = \langle \vec{P}_i \rangle = N \beta \vec{E}$$

N - მოლაველს ხილვით მოცულობის ენაველში.

დროულ მოცუბა: $\vec{P} = q_e \vec{E}$

$$\vec{P} = q_e \vec{E} = \beta \vec{E}$$



აეყრ დროულ ზომა მოხსიანული ვიწვევს ვაღს, მაშინ
მეხსიანული მოლაველა ამის სვაზი-დროულად.

$\vec{F} = \alpha \vec{E}$ — α დროულის სივრცული.

მეხსიანული $\vec{F} = q_e \vec{E} = \frac{q_e^2}{\beta} \vec{E}$ ($\vec{E} = \frac{q_e}{\beta} \vec{E}$)

აეყრ $\alpha \vec{E} = \frac{q_e^2}{\beta} \vec{E}$

$$\alpha = \frac{q_e^2}{\beta}$$

$$\beta = \frac{q_e^2}{\alpha}$$

ელექტროსტატიკური მუხტების ნაწილობრივი პოტენციალი

4.9.1

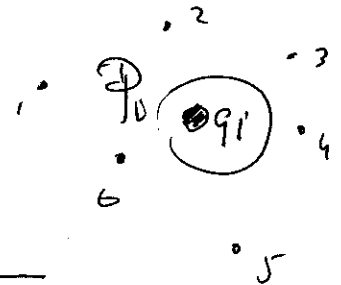
ვარაუდობთ, რომ უსასრულოდ ბევრი მუხტების განაწილება $(q_1, q_2, \dots)$ ნაწილობრივ მდგრადია სისტემა?

სისტემის ენერგია:
$$W = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_i \sum_{j \neq i} \frac{q_i q_j}{|\vec{r}_i - \vec{r}_j|}$$

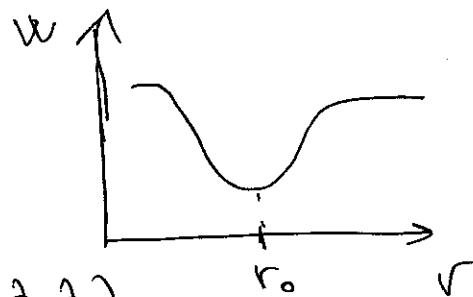
ახ
$$W = \frac{1}{2} \sum_i q_i \Phi_i$$

სადა Φ_i არის სისტემის ყველა მუხტების მიერ შექმნილი ნაწილობრივი q_i მუხტის გავრცელების ვექტორი $\vec{r}_i$ მუხტის უსასრულოდობა.

(მუხტის სივრცის ირგვლივ არაა მუხტების)



მდგრადი ნაწილობრივი მდგომარეობა:



1) ექსტრემუმის ძიება (მინიმუმი)

$$\frac{\partial W}{\partial r} = 0$$

2) მინიმუმი (დამუდგენადი პოტენციალი) $\frac{\partial^2 W}{\partial r^2} > 0$

მდგრადობა X მიმართულებით: $\frac{\partial^2 W}{\partial x^2} > 0$

Y მიმართულებით: $\frac{\partial^2 W}{\partial y^2} > 0$

Z მიმართულებით: $\frac{\partial^2 W}{\partial z^2} > 0$

$$\Delta W = \frac{1}{2} \sum_i q_i \Delta \Phi_i$$

$$\Delta \Phi_i = 0, \quad \text{დავ.}$$

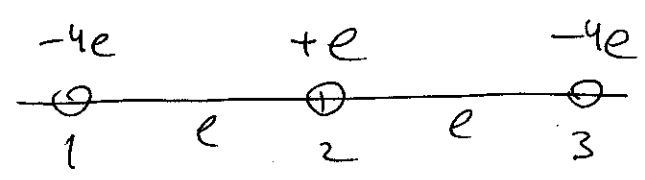
$$\Delta W = \frac{\partial^2 W}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 W}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 W}{\partial z^2} = 0$$

რაც ეწინააღმდეგება მდგომარეობის სტაბილურობას ($\frac{\partial^2 W}{\partial x^2} > 0$)

ინტუიციური აგონია: ელექტრული მუხტების სტაბილურობის განიხილება ეს შესაძლებელია (საშუალოდ)

როგორ გავხილავთ სისტემის მდგომარეობას? ე.წ. ჰელმჰოლცის თეორემა, მ.შ. ევანგელისტური ძალა. (ქვემოთ მუხტების განლაგება)

მუხტები:



$$\begin{cases} F_1 = F_{12} + F_{13} = 0 \\ F_2 = F_{21} + F_{23} = 0 \\ F_3 = F_{31} + F_{32} = 0 \end{cases}$$

F_i — i მუხტის ამჟამინდელი ძალა

F_{ik} — i -ის k -მუხტიდან ამჟამინდელი ძალა

სადა ს.ფ.?

განვიხილოთ შემთხვევა

$$\frac{\partial W}{\partial x} = 0, \quad \frac{\partial^2 W}{\partial x^2} < 0$$

